19 日本国特許庁(JP)

⑪特許出願公開

# ⑩ 公 開 特 許 公 報 (A) 昭62 - 164268

@Int\_Cl.4

識別記号

庁内整理番号

④公開 昭和62年(1987)7月20日

G 11 B 19/28

z - 7627 - 5D

審査請求 未請求 発明の数 1 (全5頁)

**卵発明の名称** ディスク装着調整装置

②特 願 昭61-4483

②出 願 昭61(1986)1月13日

⑫発 明 者 瀬 戸

諏訪市大和3丁目3番5号 セイコーエブソン株式会社内 諏訪市大和3丁目3番5号 セイコーエブソン株式会社内

砂発 明 者 柳 澤 通 雄砂出 願 人 セイコーエプソン株式

東京都新宿区西新宿2丁目4番1号

会社

码代 理 人 弁理士 最 上 務 外1名

明細 警

# 1. 発明の名称 デイスク装着調整装置

### 2 特許請求の範囲

- (1) (a) 円盤状の光学配録媒体(以下デイスクとする)を、該デイスク内径よりも小さい径のハブを有するスピンドルモータに固定装着して、半導体レーザを有する光学ヘッドによつて配録、再生を行なり光学式配録再生装置の前配デイスクの装滑状態を、記録トラックの偏心が最小となる状態に調整するデイスク装着調整装置において、
- (b) 飲記ディスク回転時の飲配トラックの個心 による前記ディスクからの反射光の変化を光電素 子によつて検出する光学ヘッド。
- (c) 前記デイスクを一足方向に傷心させる傷心 機構・
- (d) 前配光学ヘッドからの信号を処理して・前 記ディスクの配録トラックの偏心量を計測する偏 心量計測回路・

- (e) 前配デイスクもしくはハブのインデックス を検出するインデックスセンサー-
- (t) 前記ディスク外周部に設けられ。ボールネジによつて前記ディスクのラジアル方向に往復運動し前記ディスク外周部をラジアル方向に押するとが可能なディスク移動機構と前記ボールネジ回転用のモータとその駆動回路。
- (g) 前記偏心量検出回路からの情報と、前配インデックスセンサからの情報により前記記録トラックの偏心量が最小となる状態に調整するシーケンスを制御する機能を有するコントローラを備えたことを特徴とするディスク装滑調整装置。

## 5. 発明の詳細な説明

# 〔産業上の利用分野〕

本発明は、固定ディスク型の光学式配録再生装 置のディスク装着状態を調整するためのディスク 装着調整装置に関する。

- 2 -

#### [発明の概要]

#### 〔従来の技術〕

従来の光学式記録再生装置におけるディスクの 装着方法としては、第 5 図に示すような構造のも のが考えられている。同図において、ディスク1 は、ディスク受ける 0 とディスク押える 1 によつ てクランプされ、パネる 2 によつて上方向に押圧 されているテーパーハブ 3 3 によつて調心された

- 3 -

そとで本発明は、とのような問題点を解決するもので、その目的とするところは、固定ディスク型の光学式記録再生装置のディスクの装着状態を記録トラックの偏心が最小となるようにして、高密度は記録を可能とし、高速データ転送を実現するためのディスク装滑調整装置を提供するところにある。

# [問題点を解決するための手段] 本発明のディス装滑調整装置は、

- (a) ディスクを、数ディスク内径よりも小さい 径のハブを有するスピンドルモータに固定装滑し て半導体レーザを有する光学ヘッドによつて記録・ 再生を行なり光学式記録再生装置の前記ディスク の装滑状態を、記録トラックの偏心が最小となる 状態に調整するディスク装滑調整装置において、
- (b) デイスク回転時のトラックの 個心によるディスクからの反射光の変化を光電索子によつて検 出する光学ヘッド、
  - (c) ディスクを一定方向に傷心させる傷心機構、

状態で、スピンドルシャフト 3 4 の回転が伝達される。テーパハブによつて調心を行なり方法は、ディスクの交換を行り形式の配録再生衰選において一般に行われており、フロンピーディスクの分野では、特開部 5 9 - 6 5 9 7 9 , 5 9 - 7 5 4 7 4 等に記載されている。

#### [発明が解決しようとする問題点]

しかし、前述の従来技術でデイスクの安着を行った場合、第6図に示すようにデイスクの穴であるの中心M 1 と、記録トランク27の中心M 2が一致していないために、M 1を回転心がデオるために、M 1を回転心がデオるために、があると、記録を実現するためのトランスの偏心退従のためのトランネされ、の対した。 は、M 2 が大きいとなり、データの高速転送が困難となり、データの高速転送が困難となる。

- 4 -

- (d) 光学ヘッドからの信号を処理して、ディスクの記録トラックの関心盤を計測する偏心盤計測 ld gs.
- (e) 前記デイスクもしくはハブのインデックス を検出するインデックスセンサー、
- (t) ディスク外周部に設けられ、ボールネジに よつてディスクのラジアル方向に往復運動しディ スク外周部をラジアル方向に押すことが可能なディスク移動機構と、ボールネジ回転用のモータと その駆動回路、
- (a) 偏心量検出回路からの情報と、回転角度検出用センサからの情報により、記録トランクの偏心量が最小となる状態に調整するシーケンスを制御する機能を有するコントローラを備えたことを特徴とする。

#### 〔作 用〕

本発明の上記の構成によれば、固定ディスク型 の光学式記録再生装置のディスク装粉時に、ディ スクを回転させて、光学ヘッドからの信号を偏心

- 6 **-**

- 5 -

量計
初回路によつて処理し、ディスク移動機構によつて偏心量とその位置に対応してディスクを押すことによつてディスクの装着状態を調整してからディスクを完全に固定することによりディスクの記録トラックの偏心を最小にすることが可能となる。

#### [ 寒施例]

以下図面を用いて本発明につき 詳細に説明する。 第1図は本発明のディスク装滑調整装置の一実 施例の主要 構成図である。

ディスク1を仮装着するとスピンドルモータがインデックスとインデックスセンサ8が対向する点まで回転止停止する。偏心機構13はスピンドルモータ停止の状態で一定方向にディスク1を十分偏心させる。したがつてこの状態において蚊大偏心点すなわち記録トラックがもつともスピンドルモータの軸を中心としてディスク偏心機構に対し180°±90°の位置にあることになる。

- 7 -

可能となる。実際のディスクは、偏心量が Q. 1 mm 程度であるため、ヘブ径とディスク中心穴径の差は Q. 1 mmより少々大き目で十分である。

つぎに信号処理系について説明する。

対物レンズ14はトラッキング方向には移動し ないためディスク 1 上に照射されたピームスポッ トは偏心によつてトラックを横切るととになる。 その際の照射位置説明図を第 5 図(a)、光電変換素 子9の出力信号を第3図(1)に示した。 偏心した状 顔でディスクトが回転すると第4図に示したよう にインデックス信号81の1つのパルスの立上が りから艹周後の87の立上りまでの時間にコンパ レータで処理された光電変換案子の出力信号82 にはペルスが密の部分と竦の部分がそれぞれ 2 回 現われる。疎の部分はディスク1の配録トラック が回転中心からもつとも離れた点が対物レンズ 14の焦点上に来たとき、もしくはもつとも近づ いた点が来たときである。この2点の区別は偏心 機構13で最初に一定方向に個心させてあるため 容易に行なりことができる。すなわち第1図のよ

つぎに各部分の構成を詳細に説明する。

まず間定ディスク型光学式配録再生装置のディスククランプ機構図を第2凶に示す。ディスク1は、ディスク押え11とハブ10によつて上下方向にクランプされている。このときディスクの中心穴径amよりもハブの外径ahを小さくすることによつてディスクの装滑状態を調整することが

- B -

りに偏心機構 1 3、光学ヘッド 1 5、インデック スセンサ8がスピンドルモータ軸に関しそれぞれ 0°,0°,180° の位置にある場合は、第4図にお いてインデックス信号間にある2ケ所のS2の疎 の部分のうちインデックス信号に時間的に近い疎 の部分(a)が光学ヘッド 15の対物レンズ 14上に 来た時刻にスピンドルモータ軸からインデックス センサ8 側に偏心していることにたる。インデッ クスとインデックスセンサ8を対向させてディス クリを停止させた後デイスク移動機構2をスピン ドルモータ軸を中心に移動しポールネジ3をモー タ4にて回転させディスク1の偏心を除くことが できる。なお偏心掛は1周の間のB2のバルス数 ×トランクピッチ÷2で求められる。これらの偏 心方向と偏心量の計算はメモリー!1にストアさ れたデータを使用し、コントローラ内の計算機に て行なり。ディスク移動機構2がディスク1 化触 れた点を口点としディスク1を移動するわけであ るが、その時刻はB6にパルスが出ることにより 検出できる。

- 9 **-**

以上本発明の一実施例について説明したが、ディスク移動機構をスピンドルモータ軸を中心に移 "動させる代りになんらかの角度検出装置によつて スピンドルモータ軸自体を回転させ偏心方向とディスク移動機構2の方向を合わせることもできる。

またスピンドルモータの軸に対しての偏心調整の方法としてだけでなくハブの精度がよければ生産用のスピンドルモータを使用しハブの中心穴に対し偏心調整を行ないその後実機のモータにハブごとディスクを組み込むこともできる。

### [発明の効果]

以上述べたように本発明によれば、固定ディスク型の光学式記録再生装置のディスクの装着状態を調整する手段として偏心機構、偏心掛計測回路、およびボールネジを用いたディスク移動機構によってディスクの偏心を放小とすることが可能なため固定ディスク型の光学式記録再生装置において特に光学ヘンドのトラッキングサーボ機能の高性能化が実現され、高密度記録ならびにデータ転送

の高速化を容易にするためのディスク装滑調整装 健が構成できる。なお本発明のディスク装滑調整 装催は光学式記録再生装置に限らず、すべての襷 付ディスクの偏心調整に応用できる。

#### 4. 図面の簡単な説明

第1図は本発明にかかるディスク装滑調整装置の主要構成図、第2図はこの発明にかかる装滑機構構造の実施例を示す縦断面図、第3図(a)。(b)は対物レンズの照射位置説明図とそれに対応する光質変換案子出力信号図、第4図はインデックス信号 87とコンパレータ出力 82のタイミング図、第5図は従来の装滑機構造図、第6図は記録トラック偏心図である。

1 … … ディスク

2 ……ディスク移動機構

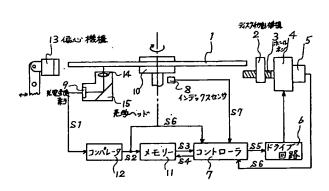
3 ……ポールネジ

4 ……モータ

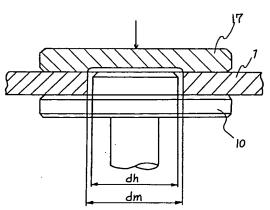
8 ……インデックスセンサ

13……ディスク偏心機構

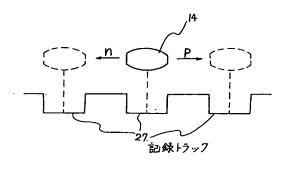
- 12-



ディスク装着調整装置の主要構成図 第 1 図



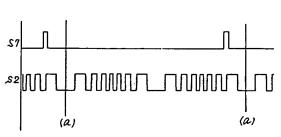
装着機構構造図 第2図



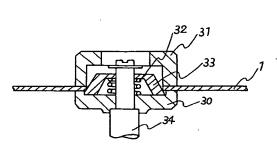
照射位置説明図 第3図(a)



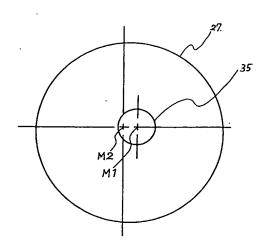
光電変換素子出力信号図 第 3 図 (b)



インデックス信号S7とコンパレ-9出力S2の タイミング 図 第 4 図



従来の装着機構構造図 第 5 図



記録トラック偏心図 第6図

PAT-NO:

JP362164268A

DOCUMENT-IDENTIFIER:

JP 62164268 A

TITLE:

DISK LOADING ADJUSTING DEVICE

PUBN-DATE:

July 20, 1987

INVENTOR-INFORMATION:

NAME

SETO, TAKESHI

YANAGISAWA, MICHIO

INT-CL (IPC): G11B019/28

US-CL-CURRENT: 369/235

## ABSTRACT:

PURPOSE: To minimize the eccentricity of a disk and to ensure the satisfactory recording and reproduction by using an eccentricity measuring circuit to process the signals sent from an optical head when a track has eccentricity and pushing and fixing the disk in response to the degree of eccentricity.

CONSTITUTION: A disk 1 is eccentrically shifted by an eccentricity mechanism

13 in a fixed direction while a <u>motor</u> is kept in a <u>stop</u> mode. The reflected

light sent from the disk 1 is detected by a optical head 15 and made incident

on a photoelectric <u>transducer</u> 9. The output <u>signal</u> S1 of the transducer 9 is

turned into a rectangular wave S2. This waveform S2 is stored in a memory 11

in response to the clock of a controller 7 during a single

round from an index

<u>signal</u>. The <u>motor</u> is stopped again at <u>positions</u> opposite to an index and an

index sensor 8 and then the  $\underline{motor\ shaft}$  is controlled to a point corresponding

to the eccentric value calculated within the controller 7 by means of a shift

mechanism 2 and a ball screw 3. Thus the eccentricity of the disk 1 is

minimized and the disk 1 can be loaded in an optimum state.

COPYRIGHT: (C) 1987, JPO&Japio

# ----- KWIC -----

Abstract Text - FPAR (2):

CONSTITUTION: A disk 1 is eccentrically shifted by an eccentricity mechanism

13 in a fixed direction while a  $\underline{motor}$  is kept in a  $\underline{stop}$  mode. The reflected

light sent from the disk 1 is detected by a optical head 15 and made incident

on a photoelectric  $\underline{\text{transducer}}$  9. The output  $\underline{\text{signal}}$  S1 of the  $\underline{\text{transducer}}$  9 is

turned into a rectangular wave S2. This waveform S2 is stored in a memory 11

in response to the clock of a controller 7 during a single round from an index

<u>signal</u>. The <u>motor</u> is stopped again at <u>positions</u> opposite to an index and an

index sensor 8 and then the  $\underline{\texttt{motor shaft}}$  is controlled to a point corresponding

to the eccentric value calculated within the controller 7 by means of a shift

mechanism 2 and a ball screw 3. Thus the eccentricity of the disk 1 is

minimized and the disk 1 can be loaded in an optimum state.